

ZEPHYR 10

- 
DESCRIZIONE
 Robot collaborativo a 6 assi.
 Portata al polso 10 kg.
 Interfacciamento con posizionatori modello "AVALON" e qualsiasi saldatrice.
- 
DESCRIPTION
 6 axis collaborative robot.
 10 kg on the wrist.
 Interfacing with positioning devices "AVALON" model and any welding machine.
- 
BESCHREIBUNG
 Kollaborativer Roboter mit 6 Achsen.
 Getragen am Handgelenk 10 kg.
 Schnittstelle zu den Stellwerken Modell "AVALON" und jede Schweißmaschine.
- 
DESCRIPTION
 Robot collaboratif à 6 axes.
 Portée au poignet 10 kg.
 Interface avec les positionneurs modèle "AVALON" et toute machine à souder.
- 
DESCRIPCIÓN
 Robot colaborativo de 6 ejes.
 Carga en la muñeca 10 kg.
 Interconexión con los posicionadores modelo "AVALON" y cualquier máquina de soldadura.



DEGREES OF FREEDOM	6
REACH	1350 mm
PAYLOAD	10 kg
WEIGHT	38,5 kg
MOUNTING SURFACE	Ø 220 mm
REPEATABILITY	± 0,03 mm
LINEAR VELOCITY	≤ 4 m/s
AVERAGE POWER	500 W
PEAK POWER	2000 W
AMBIENT TEMPERATURE	0- 50° C
AMBIENT HUMIDITY	90% RH (non-condensing)
INSTALLATION ORIENTATION	Any ceiling, floor, wall
IP CLASSIFICATION	IP54
ISO 14644-1 CLEANLINESS CLASS	5

